



Pokročilé operační systémy

## Alokace paměti

Petr Krajča



Katedra informatiky  
Univerzita Palackého v Olomouci

- 1 alokace větších souvislých bloků paměti (zarovnané na stránky)
- 2 alokace menších bloků (řádově desítky bytů)
  - oddělené, ale provázané problémy
  - buddy alokátor (pro větší úseky)
  - SLAB alokátor (pro menší bloky)

- kompromisní řešení z pohledu vnější a vnitřní fragmentace
- jednoduché na implementaci
- přiděluje paměť po blocích velikost  $2^K$ , kde  $L \leq K \leq U$ , kde  $2^L$  je nejmenší blok, který chceme přiřadit a  $2^U$  je největší možný blok (celá paměť)
- algoritmus alokace paměti velikosti  $s$ 
  - 1 najdi blok velikosti  $2^{k-1} < s \leq 2^k$ , příp. pokud je  $s < 2^L$ , blok velikosti  $2^L$
  - 2 pokud takový není, rozděl nejmenší blok větší než  $2^k$  na půl
  - 3 přejdi na krok jedna
- uvolnění paměti
  - 1 uvolni blok paměti
  - 2 je jeho soused volný?
  - 3 pokud ano, sluč je dohromady, pokračuj krokem 2
- snižuje míru vnější fragmentace, má střední míru vnitřní fragmentace
- spojení volných bloků je rychlé

Memory

	0	128 K	256 K	384 K	512 K	640 K	768 K	896 K	1 M	Holes
Initially										1
Request 70	A	128		256				512		3
Request 35	A	B	64		256			512		3
Request 80	A	B	64	C	128			512		3
Return A	128	B	64	C	128			512		4
Request 60	128	B	D	C	128			512		4
Return B	128	64	D	C	128			512		4
Return D		256		C	128			512		3
Return C					1024					1

- nutné evidovat velikosti jednotlivých bloků
- pro velikost objektů se používá řád (všechny alokované úseky mají velikost  $2^k$ , stačí znát  $k$ )
- snadné nalézt souseda, stačí otočit nejnižší bit pro adresy daného řádu
- pro každý řád se eviduje seznam volných bloků (lze použít volné bloky)
- výhodné mít oboustranný spojový seznam
- ostatní informace vhodné mít v pomocných strukturách (pro každou stránku/rámec jednu)

- vychází z předpokladu, že objekty je potřeba inicializovat
  - nastavit tabulku metod,
  - nastavit výchozí hodnoty,
  - inicializovat synchronizační primitiva, atd.
- nezanedbatelná režie
- přichystání objektů do cache a jejich recyklace po uvolnění
- pro každý typ objektů samostatná cache (de facto alokátor)
- stránka (slab) rozdělena na objekty stejné velikosti + hlavička
- každá cache má tři seznamy slabů (oboustranný spojový seznam)
  - plné
  - částečně zaplněné
  - prázdné
- slaby získány jako jednotlivé stránky např. buddy alokací
- možnost vrátit paměť (volných slabů)
- konstruktory a destruktory objektů volány při alokaci/uvolnění celého slabu

- problém s vnější fragmentací (řeší různě velké slaby)
- lepší využití cache (lze řešit umístěním volného místa)

## Alokace objektů bez potřeby inicializace

- kmalloc(size), kfree(obj)
- lze použít Slab alokátor bez konstruktoru/destruktorku
- nachystané pro velikosti 8, 16, 32, ...

- Naimplementujte funkce kmalloc a kfree, které budou schopny pracovat s objekty o velikosti 8 B až 512 B.

## Bonusový úkol

- Naprogramujte alokátor paměti pro standardní knihovnu C.
- Použijte stejnou strategii jako ptmalloc.
- Použijte 32 front pro objekty o velikost 8 až 256 B na 32bitové architektuře, 16 až 512 B na 64bitové architektuře.
- Ostatní objekty pro jednoduchost umístěte do jedné fronty, ve které se bude vyhledávat formou first-fit.